



دانشگاه صنعتی امیرکبیر
(پلی تکنیک تهران)

پست الکترونیک:
smrezaei@aut.ac.ir

شماره تماس:

:(Scopus) h-index

16

:ارجاعات (Scopus):

891

سیدمهدی رضاعی

استاد

دانشکده مهندسی مکانیک
گروه آموزشی ساخت و تولید



رساله‌های دکتری

#	عنوان پایان‌نامه	توسط	تاریخ دفاع
1	بررسی تجربی و تحلیلی فرآیند پرداختکاری قطعات اپتیکی با استفاده از سیال هوشمند	امیر اسماعیل زارع و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1399
2	بهبود یکپارچگی سطح در سنگ‌زنی سرامیک زیر کونیای پایدار شده با روش‌های تجربی و عددی	سیدجواد اعرج خدایی و سیدمهدی رضاعی	مهر 1398
3	جبران اثرخمش ابزار میکروفزکاری با بکارگیری سیگنال‌های میز میکروفز دو محوره	محمدصادق حیدرزاده و سیدمهدی رضاعی	مهر 1396
4	طراحی ساختار بهبود یافته کنترل موقعیت - نیروی سیستم سرو هیدرولیک با رویکرد کاهش مصرف انرژی	کیوان باغستان و سیدمهدی رضاعی	مهر 1395
5	طراحی و کنترل و پیاده سازی گریپر بر پایه پیزوالکتریک جهت انجام عملیات میکرونی	حامد غفاری راد و سیدمهدی رضاعی	آبان 1393
6	بررسی تحلیل و تجربی بارگیری چرخ سنگ CBN	حامد ادیبی و سیدمهدی رضاعی	خرداد 1392
7	طراحی و پیاده سازی یک سیستم تله اپراتوری مشارکتی به منظور جابجایی اجسام با هندسه نامشخص	رضا منفردی و سیدمهدی رضاعی	خرداد 1390
8	تحلیل درسینگ چرخ سنگ CBN و اثر آن در راندمان سنگ زنی سوپر آلباژها	عبدالحمید عزیزی و سیدمهدی رضاعی	دی 1388
9	طراحی و آنالیز و آزمایش یک سیستم تله اپراتوری ماکرو-میکرو با استفاده از عملگرهای پیزوالکتریک	محمد زارعی نژاد و سیدمهدی رضاعی	مهر 1388
10	تحلیل اثر در سینگ در راندمان فرایند سنگ زنی	حمید باصری و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1386

پایان‌نامه‌های کارشناسی ارشد

#	عنوان پایان نامه	توسط	تاریخ دفاع
1	استفاده از جت هوای فشرده جانبی جهت تمیزکاری چرخ سنگ در سنگ زنی سوپرآلیاژ پایه نیکل با روانکاری MQL	امید حاتمی فرزانه و سیدمهدی رضاعی	تیر 1400
2	بررسی اثر پوشش های غیر آلی بر نرخ براده برداری در پولیش کاری شیشه های اپتیکی توسط فرآیند پرداخت کاری به کمک سیال هوشمند مغناطیسی RFM	اصغر کرمی و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1400
3	بررسی تجربی تأثیر پارامترهای چاپ بر استحکام مکانیکی قطعات پلی اتر کتون (PEEK) ساخته شده توسط روش FDM	امیر روحانی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1399
4	کنترل ارتعاشات ورق انعطاف پذیر با کنترل گر پسخورد فیلتر شده ی موقعیت توسط عملگر خود حسگر پیزو الکتریک	علی خویشتن و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1398
5	طراحی و پیاده سازی گریپر قطعات صنعتی هدایت شونده به وسیله دست مجهز به آگزواسکلتون	احسان امیرپورنادکی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1398
6	بهبود عملکرد سیال برشی در فرآیند سنگ زنی با استفاده از نانو ذرات	مجید نجفی مهر و سیدمهدی رضاعی	مهر 1398
7	کنترل بازوی ربات نرم بر مبنای مدلسازی با استفاده از روش المان محدود	فاطمه شریفی و سیدمهدی رضاعی	مرداد 1398
8	طراحی و تحلیل سینماتیکی و دینامیکی یک میکروروبات صفحه ای با عملگر پیزوالکتریک	امیدرضا احمدزاده و سیدمهدی رضاعی	تیر 1398
9	کنترل نیروی سیلندر نیوماتیک با جبران اصطکاک سیلندر	آرش علی یاری قصبه و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1397
10	کنترل ارتعاشات سازه های انعطاف پذیر با استفاده از پسخوراند شتاب و مقایسه عملکرد آن با کنترلر پسخوراند موقعیت	الهام محمودی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1397
11	بررسی و تحلیل عددی و تجربی تولید حرارت در سنگزنی سرامیک ها	محمد بیات و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1397
12	تحلیل و بررسی ساخت لنت ترمز کامپوزیت سرامیکی و بررسی عملکرد آن	توفیق پالیزبان و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1397
13	تحلیل تجربی یکپارچگی سطح و تنش پسماند حاصل در فرآیند پرداختکاری کوبشی سوپر آلیاژ پایه نیکل	هاشم صبری و سیدمهدی رضاعی	دی 1397
14	جبران خطای ماشینکاری ناشی از خیز ابزار با مکانیزم سروو	محمد عزیزی یوسفوند و سیدمهدی رضاعی	خرداد 1397
15	سنگ زنی شیشه ای اپتیکی به کمک ارتعاشات فراصوت	محمد زارعی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1396
16	مدلسازی حرارتی- مکانیکی بافت نرم درجراحی سرمایشی	محمد اریسی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1396
17	کنترل شتاب سیستم میز لرزان الکتروهیدرولیکی	مصطفی عزیزی ملاعسی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1396
18	بررسی تجربی و شبیه سازی المان محدود رفتار براده برداری شیشه اپتیکی به وسیله سنگ زنی تک لبه	اکبر صلح طلب و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1396
19	مطالعه تجربی فرآیند پرداختکاری شیمیایی-مکانیکی شیشه اپتیکی	مسعود محمدی و سیدمهدی رضاعی	مهر 1396
20	ساخت و توسعه چرخ سیال مغناطیسی به منظور انجام فرایند پرداخت کاری تخت شیشه اپتیکی و تحلیل فرایند	فردوس احمدی وسطی کلایی و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1396
21	کنترل عملیات جوشکاری رباتیک به صورت غیر هم مرکز	رضا ابراهیم پورحسینعلی بگلو و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1395

22	بررسی و تحلیل فرایند سنگ زنی کامپوزیت‌های پایه سرامیکی	حامد اسماعیلی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1395
23	بررسی و تحلیل فرایند سنگ زنی آلیاژ حافظه دار نیکل - تیتانیوم	مالک محمودی یامچی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1395
24	طراحی و کنترل شیر سروو هیدرولیک با عملگر پیزوالکتریک	فرید قربانی کوتنایی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1395
25	شبیه سازی و پیاده سازی عملیات جوشکاری دستی بوسیله واقعیت مجازی	علی اکبر هادی نژادرودی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1395
26	طراحی و پیاده سازی سیستم هوشمند برای تعیین زمان در سینگ عملیات سنگ زنی	وحید فرقانی و سیدمهدی رضاعی	تیر 1395
27	شبیه سازی بلادرنگ تغییرشکل بافت نرم با خواص هایپرالاستیک	سیدمحسن موسوی کانی و سیدمهدی رضاعی	تیر 1395
28	کنترل موقعیت یک عملگر سرو نیوماتیک با جبران سازی اصطکاک	فرزان سلیمانی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1394
29	تشخیص خطا در سیستم های سروو هیدرولیک به کمک شبکه های عصبی	سیاوش شریفی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1394
30	کنترل و تشخیص همزمان خطا در سیستمهای سروهیدرولیک	مصطفی فلاحی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1394
31	کنترل موقعیت عملگر در یک سیستم الکتروهیدرولیک گسسته	احسن سعیدزاده و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1394
32	بررسی کیفیت سطح در فرآیند پرداختکاری با جریان سایشی (AFF)	فراز خدایی و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1394
33	کنترل تحمل پذیر در برابر خطا در سیستم های الکتروهیدرولیک سروو	علی تیوای و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1393
34	کنترل شبه استاتیکی موقعیت عملگرهای پیزوالکتریک با استفاده از خود حسگری	مینا احمدی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1393
35	استخراج خواص مکانیکی بافت نرم با استفاده از روش المان محدود معکوس	فرهاد خواجوند و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1393
36	کنترل مقاوم نیرو در یک سیستم هیدرولیکی به کمک شیر اطمینان دو مرحله ای تناسبی	رضا نوری زاده نشلی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1393
37	مدلسازی دینامیکی ممتد و پیاده سازی کنترلر موقعیت عملگرهای خمشی مبتنی بر پیزوالکتریک	مانادیس قنبربخش و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1393
38	پرداخت کاری شیشه اپتیکی به روش پرداخت کاری با ذرات ساینده مغناطیسی و بهینه سازی پارامترهای موثر در آن	محسن رفیعی فام و سیدمهدی رضاعی	مهر 1393
39	شناسایی و تشخیص نشتی با کاربرد در خطوط لوله و مخازن نفت با استفاده از شبکه سنسوری و پیاده سازی آزمایشگاهی	مجید قدس و سیدمهدی رضاعی	مهر 1393
40	طراحی و ساخت مکانیزم رباتیکی کمک فرشایف	مسعود حیدری و سیدمهدی رضاعی	تیر 1393
41	مدلسازی و پیاده‌سازی یک سیستم سروو هیدرولیک در دو حالت کنترل موقعیت و کنترل نیرو به کمک پمپ دبی متغیر.	رقیه جباری فیروزجاه و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1393
42	طراحی و پیاده سازی یک سیستم سروو نیوماتیک بر پایه ی ساختار کنترل کننده روئیت گر	سپهر رضانی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1392
43	طراحی و پیاده سازی مسئله ردیابی بصری برای ربات اندوسکوپی در جراحی فک و صورت	مهرناز صالحیان و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1392

44	بهبود کنترل ربات با بازوی انعطاف پذیر به کمک عملگرهای پیزوالکتریک در حضور اشباع	اسیه آعلی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1392
45	طراحی و پایدارسازی حس پذیری خودکار در عملگرهای پیزوالکتریک	محسن اصغری و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1392
46	طراحی و پیاده سازی یک سیستم تله اپراتوری با استفاده از عملگر نیوماتیکی	فاطمه عدالت فر و سیدمهدی رضاعی	دی 1392
47	بهینه سازی پارامترهای سنگزنی لنزهای شیشه ای	امیر اسماعیل زارع و سیدمهدی رضاعی	مهر 1392
48	بررسی پایداری سیستم های تله اپراتوری در حضور قیود مجازی	فائزه کاظمی و سیدمهدی رضاعی	مهر 1392
49	طراحی و پیاده سازی ساختار کنترلی بر روی یک سیستم TELEROBOTIC در حضور نرمی بازوی ربات رهرو و تغییرات امیدانس محیط و اپراتور	مرضیه ثقفی و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1392
50	پیاده سازی واقعیت مجازی عملیات لقای مصنوعی	یاسر رضایی مقدم و سیدمهدی رضاعی	تیر 1392
51	راحی کنترل کننده برای جلوگیری از برخورد با محیط در دستکاری سلولها	بشیر کلاگر و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1391
52	بررسی شفافیت و پایداری یک سیستم تله اپراتوری غیر خطی با ربات اسلیو با بازوی انعطاف پذیر	محدثه یاریان و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1391
53	طراحی و تحلیل پایداری یک سیستم تله اپراتوری دو جانبه در تعامل با محیط های غیر منفعل	ونوس پسندی و سیدمهدی رضاعی	دی 1391
54	طراحی ، کنترل و پیاده سازی یک سیستم تله اپراتوری غیر خطی با تخمین نیرو	حمید امینی لارگانی و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1391
55	طراحی و آنالیز یک سیستم تله اپراتوری دو راهبر- دو بیرو مشارکتی غیرخطی	سیدسینا میررضوی صالحیان و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1391
56	بررسی تحلیلی و تجربی پدیده بارگیری چرخ سنگ CBN و پتریفاید در سنگ زنی سوپر آلیاژهای پایه نیکل	مصطفی ربیع یگانه و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1390
57	بهبود پایداری و عملکرد یک سیستم هیپنیک شبکه ای چند کاربره به کمک الگوریتم PSPM	رامین جابرزاده انصاری و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1390
58	طراحی و پیاده سازی سیستم اتوماسیون هوشمند جابجایی کانینر در بنادر	مازیار وطنی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1390
59	تخمین و جبران لرزش دست در یک سیستم تله اپراتوری	علی قربانیان و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1390
60	ارزیابی غیرمخرب سلامتی تیر یک سرگیر دار به روش امیدانس به منظور تشخیص خوردگی در اثر مواد اسیدی	بهنام اخوندی و سیدمهدی رضاعی	آبان 1390
61	طراحی، شبیه سازی و پیاده سازی کنترلر یک ربات کارتزین برای عملیات تعقیب مسیر مقید با استفاده از روش هیبریدی	عقیل جعفری و سیدمهدی رضاعی	مهر 1390
62	طراحی و کنترل یک سیستم مستر اسلیو مشارکتی به منظور جابجائی تیر با طولها و وزنها نامشخص	رضا مهاجرپور و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1390
63	طراحی یک تحلیلگر تفکیکی برای سیستم تطبیقی پردازش و انتقال تصاویر به منظور کنترل یک خودرو از راه دور	ابوذر حسین زاده قطب اباد و سیدمهدی رضاعی	تیر 1390
64	طراحی یک سیستم تله اپراتوری در محیط ناشناخته با در نظر گرفتن گذر بین حرکت های آزاد و مقید	علیرضا جعفری و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1389
65	مدل سازی و تحلیل پایداری سیستم تله اپراتوری دوجانبه ی گسسته با تاخیر زمانی	نیما سارلی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1389

66	طراحی ، مدل سازی و کنترل یک سیستم تله اپراتوری با عملگر تناسبی هیدرولیکی	علی زارعی نژاد و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1389
67	کاهش تغییر فرم بافت نرم در عملیات تله اپراتوری تزریق سوزن	محمدرضا دهقان و سیدمهدی رضاعی	دی 1389
68	طراحی یک ساختار کنترلر-رؤیتگر در سیستمهای تله اپراتوری غیر خطی دو طرفه	کیوان باغستان و سیدمهدی رضاعی	دی 1389
69	طراحی ، کنترل و پیاده سازی یک سیستم رباتیک مستر-اسلیو سه درجه آزادی با واسط لامسه ای Phantom Omni	حامد غفاری راد و سیدمهدی رضاعی	شهریور 1389
70	طراحی و پیاده سازی یک سیستم تله اپراتوری به کمک دافعیات مجازی	کمال آقاداتی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1388
71	کنترل تطبیقی یک سیستم تله اپراتوری با عملگر غیر خطی و تاخیر متغیر	امیر منعمیان اصفهانی و سیدمهدی رضاعی	دی 1388
72	طراحی و ساخت و گریپر مکشی هوشمند با قابلیت تشخیص انحراف قطعه حین برداشته شدن	محمود نوری زاده اب باریکی و سیدمهدی رضاعی	دی 1388
73	طراحی یک سیستم تله اپراتوری ماکرو- میکرو با عملگر پیزو در محیط های نرم	سیدمحمد سلطانی و سیدمهدی رضاعی	مهر 1388
74	مدلسازی و جبران هیستریزیس عملگرهای پیزوالکتریک در میکرو ماشینکاری	محمد شیخ سفلی و سیدمهدی رضاعی	فروردین 1388
75	بررسی، آزمایش و بهبود موقعیت دهی عملگر میکرونی در سنگ زنی دقیق به کمک شبکه عصبی	محمد فضلی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1387
76	طراحی و پیاده سازی سیستم ضدنوسان چرنقیل های ثقیفی	علی رضایی و سیدمهدی رضاعی	دی 1387
77	مدلسازی سیستم تله اپراتور با عملگر پیزو جهت موقعیت دهی در ابعاد میکرون	رضا سیف آبادی و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1387
78	اتوماسیون تخلیه پرس برای قطعات بدنه خودرو	علیرضا عدولی و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1387
79	طراحی و تحلیل سیستم استاکر ریکلایمر جهت استفاده در انبار مکانیزه گوگرد	جعفر تکابی و سیدمهدی رضاعی	فروردین 1387
80	تحلیل رفتار و مکانیزم عملگرهای پیزو در سنگ زنی دقیق	حسین حبیب الهی نجف آبادی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1386
81	طراحی و اجرای سلول اتوماسیون مونتاژ جعبه دنده	مهدی شفیعی و سیدمهدی رضاعی	فروردین 1386
82	طراحی و ساخت یک میکرو/نانومکانیزم با خاصیت چسبندگی با استفاده از روش اچ الکتروشیمیایی	مسعود صفدری و سیدمهدی رضاعی	فروردین 1386
83	اتوماسیون رباتیک بارگیری و تخلیه پرس در تولید سویاپ	محمد حسین زاده صلواتی و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1385
84	طراحی و ساخت ربات مدولار مارشکل	محمدصادق حیدرزاده و سیدمهدی رضاعی	اردیبهشت 1385
85	اتوماسیون خط مونتاژ محور عقب سمند	رضا انیسی و سیدمهدی رضاعی	اسفند 1384
86	طراحی و ساخت در سر دیسکی و بررسی پارامترهای موثر در فرایند در سینگ بالابزار دیسکی	عبدالحمید عزیزی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1384
87	طراحی و ساخت ربات ماستر اسلیو با 2 درجه آزادی	رضا منفردی و سیدمهدی رضاعی	بهمن 1384

اسفند 1383	وحید مهاد و سیدمهدی رضاعی	تحلیل و طراحی تolerانسهای ابعادی و هندسی اجزاء ربات بازوئی 3 درجه آزادی	88
شهریور 1383	محسن شاهینی و سیدمهدی رضاعی	طراحی و ساخت کنگی آلتراسونیک با قدرت 1KW و فرکانس 22KHz با استفاده از محرکه پیزوالکتریک	89
اردیبهشت 1378	ابوالفضل محرمی و سیدمهدی رضاعی	طراحی سلولر باتیک نقطه جوش برای بدنه خودرو سپند	90
مهر 1377	قیاد رادمنند و سیدمهدی رضاعی	طراحی و ساخت سیستم انبارداری جامع اتوماتیک	91
شهریور 1377	کاوه خلوتی و سیدمهدی رضاعی	تهیه نرم افزار SMF و طراحی مجموعه تغذیه...	92
اسفند 1376	غلامرضا نادری سنجانی و سیدمهدی رضاعی	طراحی و ساخت GNIR GNIWELS	93
شهریور 1376	الفرید اوانسیان و سیدمهدی رضاعی	طراحی و ساخت مجموعه تغذیه و تخلیه رباتیک	94
مرداد 1375	مهرداد ابوذرخانینفرد و سیدمهدی رضاعی	بررسی ساخت رتور پمپ بروش سنگ زنی خزشی	95

کتاب

#	عنوان	نگارندگان/مترجمان	کشور ناشر	تاریخ انتشار	نسخه
1	داده های ثبت شده در پورتال کاربرد سیستم های هیدرولیک و نیوماتیک	سیدمهدی رضاعی، حمید باصری	ایران	مهر 1385	0

مقالات ژورنال

داده های ثبت شده در پورتال

- Hamed Esmaeili, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "Study on surface integrity and material removal mechanism in eco-friendly grinding of Inconel 718 using numerical and experimental investigations", *INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY*, Vol. 112, Num. 0, Page 1797-1818, January 2021,
- Seied Javad Aaraj Khodaii, Hamed Adibi, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, "Investigation of the surface integrity, flexural strength on the grinding of alumina for biomedical applications", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISION ENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 67, Num. 0, Page 110-122, September 2020,
- Seied Javad Aaraj Khodaii, Hamed Adibi, Farshad Barazandeh, Akbar Solhtalab, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, "Improvement of surface integrity in the grinding of bioceramic partially stabilized zirconia using analytical, numerical, and experimental methods", *CERAMICS INTERNATIONAL*, Vol. 46, Num. 9, Page 13784-13797, June 2020,
- Hamed Esmaeili, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "Surface Quality, Efficiency and Process Optimization of Grinding Carbon Fiber?Reinforced Silicon Carbide Composite", *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 20, Num. 6, Page 1409-1421, June 2020,
- Aliakbar Hadinezhad Roudi, Rasul Fesharakifard, S.Mehdi Rezaei, Ali Nahvi, "Virtual Manual Arc Welding by Real-Time Process Simulation for Effective Training", *AUT Journal of Mechanical Engineering*, Vol. 5, Num. 2, Page 1-32, May 2020,

- 6 Seied Javad Aaraj Khodaii, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Hamed Adibi, Ahmed Sarhan, "Surface integrity and flexural strength improvement in grinding partially stabilized zirconia", *Journal of Central south university*, Vol. 26, Num. 12, Page 3261-3278, January 2020,
- 7 Seied Javad Aaraj Khodaii, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Hamed Adibi, Ahmed Sarhan, "Influence of grinding parameters on phase transformation, surface roughness, and grinding cost of bioceramic partially stabilized zirconia (PSZ) using diamond grinding wheel", *INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY*, Vol. 105, Num. 11, Page 4715-4729, November 2019,
- 8 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Hysteretic Constitutive Equations Based Continuous Dynamic Modeling of Bending Piezoelectric Actuators", *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 19, Num. 5, Page 1229-1239, May 2019,
- 9 Akbar Solhtalab, Hamed Adibi, Amir Esmaeilzare, S.Mehdi Rezaei, "Cup wheel grinding-induced subsurface damage in optical glass BK7: An experimental, theoretical and numerical investigation", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISION ENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 57, Num. 0, Page 162-175, April 2019,
- 10 Hamed Esmaeili, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "An efficient strategy for grinding carbon fiber-reinforced silicon carbide composite using minimum quantity lubricant", *CERAMICS INTERNATIONAL*, Vol. 45, Num. 0, Page 10852-10864, March 2019,
- 11 Reza Ebrahimpour, Rasul Fesharakifard, S.Mehdi Rezaei, "An Adaptive Approach to Compensate Seam Tracking Error in Robotic Welding Process by a Moving Fixture", *International Journal of Advanced Robotic Systems*, Vol. 15, Num. 6, Page 1-9, December 2018,
- 12 Farshad Barazandeh, Seied Javad Aaraj Khodaii, S.Mehdi Rezaei, Hamed Adibi, Ahmed Sarhan, "Investigation of grinding partially stabilized zirconia (PSZ) for dental Implant application", , Vol. 18, Num. 4, Page 951-958, May 2018,
- 13 Amir Esmaeilzare, S.Mehdi Rezaei, Bahram Ramezanzadeh, "Corrosion and Magnetic Properties of Encapsulated Carbonyl Iron Particles in Aqueous Suspension by Inorganic Thin Films for Magnetorheological Finishing Application", *APPLIED SURFACE SCIENCE*, Vol. 436, Num. 0, Page 1200-1212, April 2018,
- 14 Mostafa Falahi, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, Ali Tivay, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, "Precise position control of an electro-hydraulic servo system via robust linear approximation", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 80, Num. 1, Page 503-512, January 2018,
- 15 Siavash Sharifi, Ali Tivay, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Bijan Mollaei Dariani, "Leakage fault detection in Electro-Hydraulic Servo Systems using a nonlinear representation learning approach", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 73, Num. 0, Page 154-164, January 2018,
- 16 Hamed Esmaeili, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "Experimental study on grinding forces and specific energy in three different environments of grinding carbon fiber reinforced silicon carbide composite", , Vol. 18, Num. 1, Page 379-387, January 2018,
- 17 Hamed Adibi, Hamed Esmaeili, S.Mehdi Rezaei, "Study on minimum quantity lubrication (MQL) in grinding of carbon fiber-reinforced SiC matrix composites (CMCs)", *INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-15, December 2017,
- 18 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Noor Azizi Bin Mardi, "Charge-based hysteresis compensation in low impedance piezoelectric actuators by a modified Prandtl-Ishlinskii model", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART E-JOURNAL OF PROCESS MECHANICAL ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-11, November 2017,
- 19 Mohammad Sadegh Heydarzadeh, S.Mehdi Rezaei, Nour A Mardi, Ali Kamalie Iglie, "Compensation of friction and force ripples in the estimation of cutting forces by neural networks", *MEASUREMENT*, Vol. 114, Num. 0, Page 354-364, September 2017,
- 20 Amir Esmaeilzare, Ali Bagheri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, "Numerical analysis and optimization of magnetic flux density in the polishing process with magnetorheological fluid", , Vol. 50, Num. 3, Page 577-588, May 2017,
- 21 Aliakbar Hadinezhad Roudi, S.Mehdi Rezaei, Rasul Fesharakifard, Ali Nahvi, "Finite Element Analysis of Heat Distribution in Weld Parts by Adaptive Mesh Method", , Vol. 7, Num. 1, Page 135-145, May 2017,

- 22 Ahsan Saeedzadeh, Ali Tivay, Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Keivan Baghestan, "Energy-efficient hydraulic actuator position tracking using hydraulic system operation modes", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART E-JOURNAL OF PROCESS MECHANICAL ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-15, December 2016,
- 23 Mohsen Asghari, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Robust Position Control of Piezoelectric Actuator Using Self sensing Actuation", , Vol. 16, Num. 8, Page 37-46, August 2016,
- 24 Reza Monfaredi, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, "A new observer-based adaptive controller for cooperative handling of an unknown object", *ROBOTICA*, Vol. 34, Num. 7, Page 1437-1463, July 2016,
- 25 Venus Pasandi, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, "Design of A Nonlinear Bilateral Teleoperation System coupled with non-passive Environments", , Vol. 16, Num. 6, Page 378-386, July 2016,
- 26 Ahsan Saeedzadeh, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Mohammad Zareinejad, "Energy-Efficient Position Tracking For Digital Hydraulic Systems Using Fast- Switching Valve", , Vol. 16, Num. 4, Page 239-247, June 2016,
- 27 Farzan Soleymani, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, Abdolreza Rahimi, "Position control of a servo-pneumatic actuator with mis-matched uncertainty using multiple-surface sliding mode controller and high-gain observer", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL* , Vol. 0, Num. 0, Page 1-12, April 2016,
- 28 Manadis Ghanbarbakhsh, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Ali Tivay, Ahmed Aly Diaa Mohammed Sarhan, "A novel rate-dependent hysteresis modeling and position control technique for piezo-actuated bimorph beams", *JOURNAL OF INTELLIGENT MATERIAL SYSTEMS AND STRUCTURES*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-12, December 2015,
- 29 Hamed Esmaeili, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "Modelling and optimization of creep feed grinding parameters for gas turbine blades", , Vol. 15, Num. 13, Page 318-322, November 2015,
- 30 Amir Esmaeilzare, Hamed Gholipour, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, "Surface and Subsurface Damage Measurements in Zerodur Glass-Ceramic Grinding Process and their Correlation with Surface Roughness", , Vol. 15, Num. 13, Page 332-337, November 2015,
- 31 Keivan Baghestan, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "An energy-saving nonlinear position control strategy for electro-hydraulic servo systems", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-12, October 2015,
- 32 Reza Nourizadeh Nesheli, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, Ali Tivay, Mozafar Saadat, "Robust hydraulic actuator force control through relief discharge", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-11, November 2014,
- 33 Keivan Baghestan, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "Robust force control in a novel electro-hydraulic structure using polytopic uncertainty representation", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, August 2014,
- 34 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, Noor Azizi Mardi, "Modified robust external force control with disturbance rejection with application to piezoelectric actuators", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-13, June 2014,
- 35 , Vahid Dabbagh, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, N.A Mardi, A. Sarhan, "Robust control-based linear bilateral teleoperation system without force sensor", *JOURNAL OF THE BRAZILIAN SOCIETY OF MECHANICAL SCIENCES AND ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-9, June 2014,
- 36 Amir Esmaeil Zare, Abdolreza Rahimi, S.Mehdi Rezaei, "Investigation of subsurface damages and surface roughness in grinding process of Zerodur® glass-ceramic", *APPLIED SURFACE SCIENCE*, Vol. 313, Num. 0, Page 67-75, May 2014,
- 37 Ali Tivay, Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Keivan Baghestan, "A switched energy saving position controller for variable-pressure electro-hydraulic servo systems", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 53, Num. 4, Page 1297-1306, May 2014,
- 38 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, Mohammad Zareinejad, "Continuous dynamic modelling of bimorph piezoelectric cantilevered actuators considering hysteresis effect and dynamic behaviour analysis", *MATHEMATICAL AND COMPUTER MODELLING OF DYNAMICAL SYSTEMS*, Vol. 00, Num. 0, Page 0-0, April 2014,

- 39 Sepehr Ramezani, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, "Control of pneumatic servo system based on simultaneous pressure observing on both sides of the cylinder by high-gain observe", , Vol. 99, Num. 9, Page 1-8, April 2014,
- 40 Mohsen Asghari, S.Mehdi Rezaei, Amir Hossein Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Self-sensing actuation using online capacitance measurement with application to active vibration control", *JOURNAL OF INTELLIGENT MATERIAL SYSTEMS AND STRUCTURES*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-15, February 2014,
- 41 Keivan Baghestan, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "A Controller-observer scheme for nonlinear bilateral teleoperation systems", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING*, Vol. 228, Num. 1, Page 49-59, January 2014,
- 42 Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A. D. Sarhan, "Grinding Wheel Loading Evaluation Using Digital Image Processing", *JOURNAL OF MANUFACTURING SCIENCE AND ENGINEERING-TRANSACTIONS OF THE ASME*, Vol. 136, Num. 1, Page 1-10, January 2014,
- 43 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Ahmed A.D. Sarhan, "Disturbance rejection-based robust control for micropositioning of piezoelectric actuators", *COMPTEs RENDUS MECANIQUE*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, December 2013,
- 44 Mohammad Fazli, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Survey, Experiment and Improvement of Micro Actuator Positioning for Precise Grinding by Neural Network", , Vol. 45, Num. 2, Page 87-104, December 2013,
- 45 Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, Ahmed Ali Dia Sarhan, "Investigation on using high-pressure fluid jet in grinding process for less wheel loaded areas", *INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, November 2013,
- 46 Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, "A Teleoperation System for Micro Positioning with Haptic Feedback", *INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL AUTOMATION AND SYSTEMS*, Vol. 11, Num. 4, Page 768-775, August 2013,
- 47 Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, "Analytical modeling of grinding wheel loading phenomena", *INTERNATIONAL JOURNAL OF ADVANCED MANUFACTURING TECHNOLOGY*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, January 2013,
- 48 , Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Keivan Baghestan, Nima Sarli, "Stable multi-user interaction with cooperative haptic virtual environments by a modification of passive set-position modulation", *IET CONTROL THEORY AND APPLICATIONS*, Vol. 6, Num. 16, Page 2538-2548, November 2012,
- 49 , S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Enhanced time delayed linear bilateral teleoperation system by external force estimation", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL* , Vol. 0, Num. 0, Page 1-11, November 2012,
- 50 , S.Mehdi Rezaei, A. R Khoogar, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, "A novel control framework for nonli near time-dela yed Dual-ma ster/Single-slave teleoperation", *ISA TRANSACTIONS*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-10, November 2012,
- 51 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamdi, Mohamed Salah,, "Robust control with unknown dynamic estimation for multi-axial piezoelectric actuators with coupled dynamics", *COMPTEs RENDUS MECANIQUE*, Vol. 340, Num. 9, Page 646-660, September 2012,
- 52 , Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Hamid Sheikhzadeh Nadjar, Keivan Baghestan, "A novel control architecture for physiolog compensation in teleoperated systems", *INTERNATIONAL JOURNAL OF MEDICAL ROBOTICS AND COMPUTER ASSISTED SURGERY*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-18, May 2012,
- 53 Alireza Jafari, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, Mohammadreza Dehghan, "A stable perturbation estimator in force-reflecting passivity-based teleoperation", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-10, February 2012,
- 54 Alireza Jafari, Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Keivan Baghestan, "Stability of delayed passivity-based teleoperation systems in transition", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-10, January 2012,

- 55 Reza Mohajerpoor, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, S.Majid Nourhoseini, Reza Monfaredi, "A Robust Adaptive HYBRID FORCE/POSITION CONTROL SCHEME OF TWO PLANAR MANIPULATORS HANDLING AN UNKNOWN OBJECT INTERACTING WITH AN ENVIRONMENT", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, December 2011,
- 56 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, M. Hamdi, "A robust adaptive control for micro-positioning of piezoelectric actuators with environment force estimation", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL*, Vol. 0, Num. 0, Page 1-10, December 2011,
- 57 Abdolhamid Azizi, Hamed Adibi, S.Mehdi Rezaei, Hamid Baseri, "Modeling of Specific Grinding Energy Based on Wheel Topography", *Advanced Materials Research (AMR)*, Vol. 325, Num. 0, Page 72-78, August 2011,
- 58 Mohammad Shaikh Sofla, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Mohamad Zareinejad, Mozafar Saadat, "Observer-based robust motion control of a piezo-actuated stage under external disturbances", *TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL*, Vol. 06, Num. 24, Page 1-11, June 2011,
- 59 Mohammad Motamedi, Mohammad Taghi Ahmadian, Gholamreza Vossoughi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Adaptive sliding mode control of a piezo-actuated bilateral teleoperated micromanipulation system", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISION ENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 35, Num. 2, Page 309-317, April 2011,
- 60 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Mohammad Zareinejad, Mozafar Saadat, "Observer-Based Sliding Mode Control with Adaptive Perturbation Estimation for Micropositioning Actuators", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISION ENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 35, Num. 2, Page 271-281, April 2011,
- 61 M. Motamedi, Mohammad Taghi Ahmadian, Gh. Vossoughi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Adaptive Sliding Mode Control of a Piezo-Actuated Bilateral Teleoperated Micromanipulation System", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISIONENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, December 2010,
- 62 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Mozafar Saadat, "Trajectory tracking control of a piezoelectric stage for dynamic load applications", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING*, Vol. 224, Num. 8, Page 983-994, December 2010,
- 63 Farshad Barazandeh, Mohammad Sadegh Heydarzadeh, S.Mehdi Rezaei, Seid Mohamadali Sadat, S. Dalilsafaei, "Design Enhancement of Mobile Snake Robots Based on Snake Anatomy", *Amirkabir Journal*, Vol. 42, Num. 3, Page 9-20, December 2010,
- 64 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Mohammad Zareinejad, M. Saadat, "Observer-Based Sliding Mode Control with Adaptive Perturbation Estimation for Micropositioning Actuators", *PRECISION ENGINEERING-JOURNAL OF THE INTERNATIONAL SOCIETIES FOR PRECISIONENGINEERING AND NANOTECHNOLOGY*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, November 2010,
- 65 Hady Parsaiyan, Farshad Barazandeh, Saman Nazari Nejad, S.Mehdi Rezaei, Mansour Kabganian, Mparsaiyan, M Safdari, "Theoretical and experimental study of a novel microfabricated fibrillar structure", *PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART L-JOURNAL OF MATERIALS-DESIGN AND APPLICATIONS*, Vol. 224, Num. 4, Page 199-207, October 2010,
- 66 Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, Mozafar Saadat, "To enhance transparency of a piezo-actuated tele-micromanipulator using passive bilateral control", *ROBOTICA*, Vol. 28, Num. 5, Page 689-703, September 2010,
- 67 Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, M. Saadat, "To enhance transparency of a piezo-actuated tele-micromanipulator using passive bilateral control", *Robotica*, Vol. 28, Num. 5, Page 689-703, September 2010,
- 68 Reza Monfaredi, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, "Cooperative robotic system for handling a geometrically unknown object", *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, Vol. 224, Num. 0, Page 0-0, September 2010,
- 69 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, M. Saadat, "Trajectory tracking control of a piezoelectric stage for dynamic load applications", *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, Vol. 224, Num. 0, Page 0-0, September 2010,

- 70 Abdolhamid Azizi, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, "Study on the rotary cup dressing of CBN grinding wheel and the grinding performance", *International Journal of Advanced Manufacturing Technology*, Vol. 47, Num. 0, Page 0-0, April 2010,
- 71 S.Mehdi Rezaei, Farshad Barazandeh, Mohammad Sadegh Heydarzadeh, Seid Mohamadali Sadat, "The Effect of Snake Muscular System on Actuators' Torque", *Journal of Intelligent and Robotic Systems*, Vol. 59, Num. 0, Page 0-0, April 2010,
- 72 S.Mehdi Rezaei, Farshad Barazandeh, Seid Mohamadali Sadat, "The Effect of Snake Muscular System on Actuators Torque", *Journal of Intelligent and Robotic Systems*, Vol. 0, Num. 0, Page 0-0, March 2010,
- 73 Mohammad Zareinejad, Saeed Shiry Ghidary, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, "Precision Control of a Piezo-Actuated Micro-Tele-manipulation System", *International Journal of Precision Engineering and Manufacturing*, Vol. 11, Num. 1, Page 0-0, December 2009,
- 74 Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Amir Abdullah,, "Robust Impedance Control of a Piezoelectric Stage Under Thermal and External Load Disturbances", *Control and Cybernetics*, Vol. 38, Num. 3, Page 0-0, November 2009,
- 75 Abdolhamid Azizi, Abdolreza Rahimi, S.Mehdi Rezaei, Hamid Baseri, "Modeling of Dressing Forces During Rotary Diamond Cup Dressing of Vitrified Cbn Grinding Wheels", *Machining Science and Technology*, Vol. 13, Num. 3, Page 0-0, July 2009,
- 76 Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Hossein Habibollahi Najafabadi, Saeed Shiry Ghidary, Amir Abdullah, [en-name N/A], "Novel multi-rate control strategy for piezoelectric actuators", *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, Part I: Journal of Systems and Control Engineering*, Vol. 223, Num. 5, Page 0-0, July 2009,
- 77 Hady Parsaiyan, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Mehdi Parsa, Masoud Safdari, "Wide-end fibers and their adhesion performance in biological attachment systems", , Vol. , Num. 29, Page 0-0, June 2009,
- 78 Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Saeed Shiry Ghidary, "Development of a piezo-actuated micro-tele-operation system for cell manipulation.", *International Journal of Medical Robotics and Computer Assisted Surgery*, Vol. 5, Num. 1, Page 0-0, December 2008,
- 79 Hamid Baseri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, M. Saadat, "Analysis of The Disc Dressing Effects on Grinding Performance-Part 1:Simulation of The Disc Dressed Wheel Surface", *Machining Science and Technology*, Vol. 12, Num. 2, Page 183-196, April 2008,
- 80 Hamid Baseri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, M. Saadat, "Analysis of The Disc Dressing Effects on Grinding Performance-Part 2:Effects of The Wheel Topographical Parameters on The Specific Energy and Workpiece Surface Roughness", *Machining Science and Technology*, Vol. 12, Num. 2, Page 197-213, April 2008,
- 81 Hamid Baseri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Mohsen Rezaeian Akbarzadeh, "Influence of Disk Dressing Process on Increased Grinding Performance", *Journal of Amirkabir*, Vol. 18, Num. 66, Page 0-0, August 2007,
- 82 Hamid Baseri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Mohsen Rezaeian Akbarzadeh, "Modelling of Disc Dressing Forces", *Machining Science and Technology*, Vol. 11, Num. 2, Page 0-0, January 2007,

مقالات کنفرانس

داده های ثبت شده در پورتال

- 1 Ehsan Amirpour, Mohammad Savabi, Alireza Saboukhi, Masoud Rahimi Gorji, Hamed Ghafarirad, Rasul Fesharakifard, S.Mehdi Rezaei, "Design and Optimization of a Multi-DOF Hand Exoskeleton for Haptic Applications ", The 7th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICROM 2019), November 2019
- 2 Alireza Saboukhi, Masoud Rahimi Gorji, Ehsan Amirpour, Mohammad Savabi, Rasul Fesharakifard, Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, "Design and Experimental Analysis of a Force Sensitive Gripper for Safe Robot Applications ", The 7th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICROM 2019), November 2019
- 3 Elham Mahmoudi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Optimization of piezoelectric installation location and accelerometer to control sheet vibration ", The 8th International Conference on Acoustics and Vibration, December 2018

- 4 Hamed Ghafarirad, Zahra Hooshmand Ahoor, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Dynamic Modeling of Bimorph Piezoelectric Actuator by Material Based Nonlinear Constitutive Equations ", 7th International Conference on Acoustics and Vibration, November 2017
- 5 Vahid Ostad Ali Akbari, Rasul Fesharakifard, S.Mehdi Rezaei, "A mechatronic approach for real-time process control to achieve a uniform bead shape of robotic welding ", The 5th International Conference on Robotics and Mechatronics - ICROM 2017, October 2017
- 6 Aliakbar Hadinezhad Roudi, S.Mehdi Rezaei, Rasul Fesharakifard, Ali Nahvi, "Numerical Analysis of Heat Propagation in Welding Parts by Finite Element Method ", 2nd International Conference on Welding and Non Destructive Testing - ICWNTD 2016, December 2016
- 7 Farzan Soleymani, S.Mehdi Rezaei, Siavash Sharifi, Mohammad Zareinejad, "Position Control of a Servo-Pneumatic Actuator using Generalized Maxwell-Slip Friction Model ", The 4th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2016), October 2016
- 8 Siavash Sharifi, S.Mehdi Rezaei, Ali Tivay, Farzan Soleymani, Mohammad Zareinejad, "Multi-class Fault Detection In Electro-hydraulic Servo Systems Using Support Vector Machines ", The 4th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2016), October 2016
- 9 Ahsan Saeedzadeh, Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, "Energy-efficient Position Control of an Actuator in a Digital Hydraulic System Using On/Off Valve ", The 4th International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2016), October 2016
- 10 Ehsan Feyzabadi, Rasul Fesharakifard, S.Mehdi Rezaei, "Design of a linear controller for trajectory compensation in robotic welding ", ISME 2016, April 2016
- 11 Mostafa Falahi, Amir Abdullah, S.Mehdi Rezaei, Ali Tivay, Mohammad Zareinejad, "Using polytopic uncertainty to model linearization errors for hydraulic actuator position control ", Robotics and Mechatronics (ICROM), 2015 3rd RSI International Conference on, October 2015
- 12 Farzan Soleymani, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Ali Kamalie Iglie, Mohammad Zareinejad, "Multiple-Surface Sliding Mode Control of Pneumatic Actuator with mismatched uncertainties ", Proceedings of the 3rd RSI International Conference on Robotics and Mechatronics, October 2015
- 13 Majid Ghods, Amirolfazl Suratgar, S.Mehdi Rezaei, "Reliability enhancement of the sensor network in detection of leakage at petroleum storage tank by optimization of inner loops ", 3rd conference on information technology and communication in oil and gas and petrochemical industry, December 2014
- 14 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Ahmed A.D. Sarhan, N. Azizi Mardi, Mohammad Zareinejad, "A Novel Time Dependent Prandtl-Ishlinskii Model for Sensorless Hysteresis Compensation in Piezoelectric Actuators ", The 19th IFAC World Congress (the International Federation of Automatic Control), August 2014
- 15 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, N. Azizi Mardi, Ahmed A.D. Sarhan, "Active Prandtl-Ishlinskii Model for Sensorless Hysteresis Compensation in Micropositioning Piezoelectric Actuators ", The first international conference on MEMS and Microfabrication -ICMEMS2014, February 2014
- 16 Manadis Ghanbarbakhsh, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Nonlinear modeling of Biomorph and investigation of its vibrations ", ISAV2013, December 2013
- 17 Asieh Aalla, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "Control optimization of vibrations of end point in flexible link robots with piezo-actuators ", ISAV2013, December 2013
- 18 Asieh Aalla, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "An Improved Control Performance for Flexible-Link Manipulators using Piezoelectric Actuators ", The 3rd International Conference on Control, Instrumentation, and Automation, December 2013
- 19 Reza Mohajerpour, Iman Sharifi, Heidar Ali Talebi, S.Mehdi Rezaei, "Adaptive Bilateral Teleoperation of an Unknown Object Handled by Multiple Robots under Unknown Communication Delay ", 2013 IEEE/ASME International Conference on Advanced Intelligent Mechatronics AIM, July 2013
- 20 Mohadeseh Yaryan, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Accurate Positioning of Flexible Slave Robot In Nonlinear Teleoperation Systems With Communication Time Delay ", 21th Annual International Iranian Mechanical Engineering Conference, May 2013










- 21 Faezeh Kazemi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, Mohammadreza Dehghan, "Delayed Teleoperation System in Presence of Virtual Fixture ", 21st Annual International Conference on Mechanical Engineering, May 2013
- 22 Venus Pasandi, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "A Novel Control Architecture for nonlinear teleoperation system under non-passive environment and Operator ", 21th International Conference on Mechanical Engineering, May 2013
- 23 Mohadeseh Yaryan, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Modified PD based bilateral nonlinear teleoperation with Flexible link Robots ", 21st Iranian Conference on Electrical Engineering, May 2013
- 24 Faezeh Kazemi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Mohammad Zareinejad, "Delayed Teleoperation Systems In Presence of Moving Virtual Fixtures ", 21st Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE2013, May 2013
- 25 S.Javad Aaraj-Khodaii, Morteza Ashrafijou, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, "Urban rail transit investigation; Case study Light rail transit and monorail ", International Conference on Recent Advances in Railway Engineering (ICRARE2013), April 2013
- 26 Marzie Saghafi, Heidar Ali Talebi, S.Mehdi Rezaei, "Control of Telerobotic Systems with Variable Operator, Variable Environment and Flexible Slave ", The 2013 RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics, February 2013
- 27 Ali Tivay, Keivan Baghestan, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Energy-saving cooperative position tracking control of electro-hydraulic servo systems ", Robotics and Mechatronics (ICRoM), 2013 First RSI/ISM International Conference on, February 2013
- 28 Mohadeseh Yaryan, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Bilateral Nonlinear Teleoperation for Flexible link Surgical Robot with Vibration Control ", 19th Iranian Conference on Biomedical Engineering-ICBME 2013, December 2012
- 29 Mohsen Asghari, S.Mehdi Rezaei, Amir Hossein Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Robust Vibration Control of Cantilever by Piezoelectric Actuator ", 2nd International Conference on Acoustics and Vibration-ISAV2012, December 2012
- 30 Mohadeseh Yaryan, Mahyar Naraghi, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Increasing Positioning Accuracy and Vibration Control in Bilateral Teleoperation System with Flexible Link Slave Robot ", 2nd International Conference on Acoustics and Vibration-ISAV2012, December 2012
- 31 , S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan,, "Stable interaction with an n-DOF virtual object using a modified passivity based control architecture ", American Control Conference (ACC), 2012, June 2012
- 32 , S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Control of Bilateral Teleoperation System with Force Estimation ", 20th Annual International Iranian Mechanical Engineering Conference, May 2012
- 33 Reza Mohajerpoor, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Reza Monfaredi, "A Robust Adaptive Control Scheme for Two Planar Manipulators Handling an Unknown Object in an Assembly Process ", 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics (IEEE-Robio 2011), December 2011
- 34 Reza Monfaredi, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, "A Cooperative Robotic System for Handling a Geometrically Unknown Object ", 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, December 2011
- 35 Reza Monfaredi, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, "A Cooperative Robotic System for Handling a Geometrically Unknown Object for non-rigid contact without force sensors ", IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics (2011), December 2011
- 36 Reza Mohajerpoor, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Reza Monfaredi, "An Adaptive Hybrid Control Scheme for Two Planar Manipulators Handling an Unknown Object in an Assembly Process ", The 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA 2011), December 2011
- 37 , S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Hamed Ghafarirad, "Modeling and design of a controller for a 3dof simulator ", 3rd international and 12th national conference in manufacturing engineering, December 2011
- 38 , S.Mehdi Rezaei, "optimum design of container handling ", 12th international conference in manufacturing, December 2011



- 39 , Nima Sarli, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Stable Interaction with an n-DOF Virtual Object using a Modified Passivity Based Control Architecture ", The 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation, December 2011
- 40 , S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Keivan Baghestan, "A novel control architecture for physiological tremor compensation in bilateral teleoperated systems ", The 2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation, December 2011
- 41 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Farzaneh Abdollahi,, "Robust Control with Unknown Dynamic Estimation for Micro Positioning Actuators ", the 2nd International Conference on Control, Instrumentation, and Automation (ICCIA), December 2011
- 42 Reza Mohajerpoor, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, S.Majid Nourhoseini, "An adaptive hybrid force/position control scheme of two planar manipulators handling an unknown object interacting with an environment ", ASME 2011 International Mechanical Engineering Congress & Exposition, November 2011
- 43 Mohammadreza Dehghan, S.Mehdi Rezaei, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, "Robust High Fidelity Needle Insertion in Soft Tissues Implemented on a Teleoperation System ", The 18th IFAC World Congress, August 2011
- 44 Nima Sarli, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, Heidar Ali Talebi, Mohammad Zareinejad, Mohammadreza Dehghan, "On Stability and Transparency of a Time-Discretized Time-Delayed Impedance-Controlled Force-Reflecting Teleoperation ", The 18th IFAC World Congress, August 2011
- 45 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Amir Abdullah, "Adaptive Robust Control for Micropositioning of Piezoelectric Actuators with Environment Force Estimation ", The 18th World Congress of the International Federation of Automatic Control IFAC 2011, August 2011
- 46 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Amir Abdullah, "Adaptive Robust Control for Micropositioning of Piezoelectric Actuators with Environment Force Estimation ", 18th IFAC World Congress, August 2011
- 47 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Mohammad Zareinejad, "Observer-Based Robust Control with Adaptive Perturbation Estimation for a Piezoelectric Actuator ", ASME 2010 International Mechanical Engineering Congress & Exposition - IMECE2010, November 2010
- 48 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Mohammad Zareinejad, "OBSERVER-BASED ROBUST CONTROL WITH ADAPTIVE PERTURBATION ESTIMATION FOR A PIEZOELECTRIC ACTUATOR ", ASME 2010 International Mechanical Engineering Congress & Exposition IMECE2010, November 2010
- 49 Amir Monemian Esfahani, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Adaptive control of a Macro/Micro Bilateral Teleoperation System under variable Time Delay ", ASME 2010 International Mechanical Engineering Congress & Exposition-IMECE 2010, November 2010
- 50 Amir Monemian Esfahani, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Adaptive control of a Macro/Micro Bilateral Teleoperation System under variable Time Delay ", ASME 2010 International Mechanical Engineering Congress & Exposition IMECE2010, November 2010
- 51 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Amir Abdullah, Mohammad Zareinejad, "Sliding mode control for micro-positioning of piezoelectric actuators with environment force estimation ", The 11th Iranina Conference on Manufacturing Engineering- ICME 2010, October 2010
- 52 Hamed Ghafarirad, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Lyapunuv-based adaptive control of underactuated robots ", The 11th Iranina Conference on Manufacturing Engineering- ICME 2010, October 2010
- 53 S.Mehdi Rezaei, "sensitivity of acoustic emission to lubrication on bearing surfaces ", 6th conference on maintenance, June 2010
- 54 S.Mehdi Rezaei, "a review on bearing faults diagnosis using acoustic emission ", 6th conference on maintenance, June 2010
- 55 Mohammad Motamedi, Gholamreza Vossoughi, Mohammad Taghi Ahmadian, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, Mozafar Saadat, "Robust adaptive control of a micro telemanipulation system using sliding mode-based force estimation ", 2010 American Control Conference -- ACC2010, June 2010
- 56 S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Robust adaptive control of a micro telemanipulation system using sliding mode-based force estimation ", 2010 American Control Conference, June 2010

- 57 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Hysteresis-observer based robust tracking control of piezoelectric actuators ", 2010 American Control Conference, June 2010
- 58 Amir Monemian Esfahani, S.Mehdi Rezaei, "Robust impedance control of a teleoperation system with friction compensation under time delay ", , November 2009
- 59 Amir Monemian Esfahani, S.Mehdi Rezaei, "Nonlinear disturbance observer based impedance control for a teleoperation system under time delay ", , November 2009
- 60 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, "Adaptive trajectory tracking control of nanopositioning stage under dynamic load condition ", , November 2009
- 61 Mohammad Fazli, S.Mehdi Rezaei, "A novel composite neural network for hysteresis modeling in piezoelectric actuators ", , November 2009
- 62 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, "Adaptive integral base sliding mode tracking control of piezoelectric actuators ", , November 2009
- 63 S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Dynamic feedforward feedback approach for tracking control of a piezoceramic actuator ", , May 2009
- 64 Mohammad Shaikh Sofla, S.Mehdi Rezaei, Mohammad Zareinejad, "Adaptive sliding mode control of piezoelectric actuators under dynamic load condition ", , May 2009
- 65 Hady Parsaiyan, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, Masoud Safdari, "Analytical model of adhesion for analysing biological and synthetic nanostructural fibrillar adhesive pads ", , September 2008
- 66 Hossein Habibollahi Najafabadi, S.Mehdi Rezaei, Saeed Shiry Ghidary, "Multi rate predictive control of piezoelectric actuators ", , July 2008
- 67 Mohammad Zareinejad, S.Mehdi Rezaei, "A frequency dependent hysteresis model for piezoelectric actuators ", , June 2008
- 68 Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, "Robust impedance control of a delayed telemanipulator considering hysteresis nonlinearity of the piezo actuated slave robot ", , June 2008
- 69 Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, "Passive bilateral control of a teleoperation system considering hysteresis nonlinearity of slave robot ", , June 2008
- 70 Masoud Safdari, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, "A novel microfabricated biologically inspired adhesive pad ", , December 2007
- 71 Mehdi Shafiei, S.Mehdi Rezaei, "Design and implementation of compliant gripper for precision robotic assembly ", , November 2007
- 72 Hamid Baseri, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Mohsen Rezaeian Akbarzadeh, "Investigation of the rotary disc dressing process ", , November 2007
- 73 [en-name N/A], [en-name N/A], Saeed Shiry Ghidary, Hossein Habibollahi Najafabadi, Mohammad Zareinejad, Reza Seifabadi, S.Mehdi Rezaei, "Position Coordination of a Linear Teleoperation System with Constant Time Delay ", , October 2007
- 74 Hossein Habibollahi Najafabadi, Saeed Shiry Ghidary, S.Mehdi Rezaei, "Hysteresis compensation of piezoelectric actuators under dynamic load condition ", , October 2007
- 75 Mahdi Safdari, Farshad Barazandeh, S.Mehdi Rezaei, "An approach to calculate surface adhesion forces ", , February 2007
- 76 Mohsen Bahrami, S.Mehdi Rezaei, "Dynamic Behavior Study of a Compliant Bistable Micromechanism ", International Conference on Emerging Mechanical Technology, Macro to Nano 2007, February 2007
- 77 Mohsen Bahrami, S.Mehdi Rezaei, Mohsen Tayefeh, "Predicting Dynamic Behavior of Compliant Bistable Micromechanisms ", International Conference on Emerging Mechanical Technology, Macro to Nano 2007, February 2007

- 78 Reza Monfaredi, Saeed Shiry Ghidary, S.Mehdi Rezaei, "A new indicator for gain- switching control of position error-based teleoperation system " , , November 2006
- 79 Reza Monfaredi, Saeed Shiry Ghidary, S.Mehdi Rezaei, "Achieving high transparency in bilateral teleoperation using steffness observer for passivity control " , , November 2006
- 80 S.Mehdi Rezaei, Mohsen Tayefeh, Mohsen Bahrami, "Dynamic Behavior Analysis of Compliant Micromechanisms " , International MEMS conference 2006, May 2006
- 81 S.Mehdi Rezaei, Mohsen Tayefeh, "Dynamic behavior analysis of compliant micromechanisms " , , May 2006
- 82 Abdolhamid Azizi, S.Mehdi Rezaei, Abdolreza Rahimi, Hamid Baseri, "Investigation and modling of disc deressing og grinding wheels " , , December 2005
- 83 Hassan Basirat Tabrizi, S.Mehdi Rezaei, "Investigation of turbulent plane mixing layer using Generalized Differential Quadrature " , , May 2004

دروس ارائه شده

#	عنوان درس	توصیف درس	دوره درسی	سرفصل ها
1	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Fall 2021	
2	Hydraulic System Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and actuators	Fall 2021	
3	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Fall 2021	
4	Automation in Production	Mastering the terminology, design and implementation of the levels of automation. Decoding and scientific expression of industrial issues in the field of robotics and automation. Acquisition and promotion of individual and collective ability to carry	Spring 2021	
5	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Spring 2021	
6	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Spring 2021	
7	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Spring 2021	
8	Hydraulic System Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and actuators	Spring 2021	
9	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics	Fall 2020	

10	Hydraulic System Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and actuators		Fall 2020
11	Hydraulic Sys. Lab. Application	Introduction to fluid power elements (pumps, Directional Control Valves, Pressure Control Valve, Flow Control Valve and Pneumatics		Fall 2020

اختراعات/ ثبت پتنت

#	عنوان اختراع	شماره ثبت کننده	کشور ثبت کننده	همکاران	تاریخ ثبت	تاریخ انقضا
داده های ثبت شده در پورتال						
1	ارائه سیستمی با کارایی بالا با بهره گیری از ساختار برگ جهت شناسایی نشئی مخازن نفت	95545	-	امیر ابوالفضل صورتگر، مجید قدس، سیدمهدی رضاعی	1397/1/12	1413/5/10
2	دستگاه موقعیت دهی دقیق جک نیوماتیکی	002708 الف / 89	-	سپهر رضائی، سیدمهدی رضاعی، محمد زارعی نژاد	1393/5/10	1393/8/10
3	ایجاد پروسیلیکون با سوراخهای نانومتری با عمق زیاد	38707778	Iran (Islamic Republic of)	فرشاد برازنده، سیدمهدی رضاعی، هادی پارسائیان	1387/7/10	1407/7/10
4	طراحی وساخت دستگاه اچ الکتروشمائی به منظور تولید سطوح متخلخل میکرو /نانو ساختار	38604271	Iran (Islamic Republic of)	مسعود صفدری، سیدمهدی رضاعی، فرشاد برازنده	1386/3/11	1406/3/11
5	ساخت میکرو - نانو مکانیزم با قابلیت چسبندگی برگرفته از طبیعت	38604270	Iran (Islamic Republic of)	مسعود صفدری، سیدمهدی رضاعی، فرشاد برازنده	1386/3/11	1406/3/11